

システム情報工学研究科修士論文概要

年 度	平成 25 年度	学位名	修士( 工学 )
専 攻	知能機能システム専攻	専攻	著者氏名 林 秀俊
指導教員氏名 望山 洋			
論文題目  圧迫感のない身体密着型ゴム製触覚デバイス			
論文概要  本研究では, 指に装着することで指に対する接触情報を検知できる, 圧迫感のない身体密着型ゴム製触覚デバイスを提案する. 提案するデバイスは, 指をぴったりと覆うゴム皮膜にひずみゲージを内蔵した一種の触覚センサである. 指の変形に伴って変形するデバイスが, 平坦な表面を持つ物体に触れたときに, 触れる前よりも平らとなることを利用して, 接触を検知する.			
審査日 平成 26 年 1 月 30 日			
審査員	(大学名 職名)	(学位)	(氏名)
主査	筑波大学 准教授	博士(情報工学)	望山 洋
副査	筑波大学 教授	工学博士	岩田 洋夫
副査	筑波大学 准教授	博士(工学)	鈴木 健嗣