

○展示スペースにてブースを設置する研究室

分野	研究室名	教員名	展示内容
システムデザイン	計算知能・マルチメディア研究室	延原 肇	小型無人航空機 (UAV) を用いた色々な研究事例の紹介, 企業との共同研究事例1: 次世代学習支援システム, 企業との共同研究事例2: スマホ向け横断型キュレーションアプリ, 人流シミュレーションとその応用事例の紹介, クラウドコンピューティングの研究
	機械知能研究室	造谷 長史	強化学習のデモ、等。
	インテリジェントコンピューティング研究室	白川 真一	機械学習や進化計算などのデモと研究紹介
	集団創発現象研究室	新里 高行	ノートパソコンによる群れの動画画像
人間・機械・ロボット	バーチャルリアリティ研究室	岩田 洋夫 矢野 博明	バーチャル物体に触れた感覚を提示する力覚提示装置の体験デモンストレーション
	感触工学研究室	橋本 悠希	吸飲感覚提示装置, 生物感提示装置, 漆回路
	グループウェア研究室	葛岡 英明	人との対話を支援するロボット (ミュージアムガイドロボット、遠隔会議のための代理ロボット、変形ロボット)、天文学習支援システム、ミクストリアリティによる遠隔作業指示システム
	山海研究室	山海 嘉之	サイバニクス成果 (ロボットスーツHAL等) のデモ・展示、研究室紹介
	知能ロボット研究室	坪内 孝司	屋内外を自律移動するロボットのビデオ展示とデモ展示
	ヒューマン・ロボット・インタラクション研究室	中内 靖	省エネモニタリングシステム, 摂食・生体情報のライフログコンテンツ化によるヘルスケアシステム, 服薬管理システム
	医用生体工学研究室	星野 聖	指先ジェスチャーで作る3次元フィギュア, 超小型カメラによる指の関節角度の認識
	マニピュレーション・システム研究室	相山 康道	人間の持つ器用さをロボットマニピュレータに行わせることを目指して, 様々な把持, 操り, 動作計画の研究を行っている。対象物をつかまずに動かす, 他のものにぶつからないように動きを計画する, ぶつかっても安全なように動かす, 等々。このような解析を応用すると現在の工場の自動生産ラインも, より効率的な作業, 動作を行えることを示していく。
	田中研究室	田中 文英	NAO or Pepperのアプリデモ、ポスター掲示
	HAI研究室	大澤 博隆	複合エージェント、プロジェクションエージェント、擬人化眼鏡
知覚拡張システム研究室	善甫 啓一	知覚拡張システムの紹介 (ショートコト)	
計測・制御工学	機械システム研究室	數野 浩司	高速鉄道蛇行安定化実験装置デモ, ジェットフラッターの安定化実験装置デモ, エネルギーハーベスター実験装置デモ, 生体非線形弾性測定装置デモ, 高粘度測定装置デモ, マイクロマシンによる微小質量測定装置デモ, 非線形ノーマルモード測定装置デモ
	伊達研究室	伊達 央	空圧制御・駆動ヘビ型推進機構のデモンストレーション, プレゼン・ビデオ
	計測情報工学研究室	山口 友之	身体的音響インタフェースのデモ展示および, 計測情報工学研究室で行われている画像計測・ロボティクスの研究紹介を行う
	生体計測システム研究室	前田 祐佳	脈波計測, 脈拍計測, 無呼吸検知
コミュニケーションシステム	音響システム研究室	水谷 孝一 若槻 尚斗	打楽器の計測とモデリング音源 (デモ室), 音が見える装置 (デモ室), 光と音のインタラクション (実験室), 管楽器の人工吹鳴装置 (実験室)
	通信システム研究室	海老原 格	デモ展示1 (モバイル空中音響通信システム), デモ展示2 (ワイヤレスセンサネットワーク), デモ展示3 (Twitterで制御するスマートリモコン), ポスター展示1 (スマートアンテナ), ポスター展示2 (水中音響通信システム)
	自然言語処理研究室	宇津呂 武仁	服装・色・音楽の嗜好から性格を診断しよう, 幼児受けするお薦め絵本の選び方, 球面オセロで遊んでみよう, サッカー実況中継を聞いてゴールシーンを聞き分ける, 社会センサーとしての検索エンジン, 旅ゲー風アプリ・コンテンツを作ってみよう, 語学学習用ゲームコンテンツ,
	画像情報研究室	亀田 能成 北原 格	自由視点映像ブラウザ, 多視点映像撮影システム, ARビデオ会議
	視覚メディア研究室	掛谷 英紀	裸眼立体ディスプレイほか
	情報理論研究室	古賀 弘樹	視覚暗号, フラジャイル電子透かし, 情報ハイディング
	エンタテインメントコンピューティング研究室	星野 准一	生活の質を高めるライフログ・エンタテインメントの研究, トランポリンを利用した協調運動トレーニングゲーム, 観光地推薦システム, 数学学習用ゲームシステム
連携大学院	サービス工学とMR研究室	蔵田 武志	ビデオ上映

○ラボを公開す

分野	研究室名	教員名	研究室	展示内容
システムデザイン	システムモデル研究室	長谷川 学	3L403-2	メタ戦略によるシステム最適化の基礎研究 (パネル展示)
人間・機械・ロボット	山海研究室	山海 嘉之	CYB103 CYB204	サイバニクス成果 (ロボットスーツHAL等) のデモ・展示、研究室紹介
	知能ロボット研究室	坪内 孝司	3L402	屋内外を自律移動するロボットのビデオ展示とデモ展示
	マニピュレーション・システム研究室	相山 康道	3L407-2	人間の持つ器用さをロボットマニピュレータに行わせることを目指して, 様々な把持, 操り, 動作計画の研究を行っている。対象物をつかまずに動かす, 他のものにぶつからないように動きを計画する, ぶつかっても安全なように動かす, 等々。このような解析を応用すると現在の工場の自動生産ラインも, より効率的な作業, 動作を行えることを示していく。
	人工知能研究室	鈴木 健嗣	CYB404	研究室公開: ロボティクス, 人工知能, 人支援技術, 生体計測及び先進的なインタフェースに関する研究のデモ・ビデオ紹介ほか
	柔軟ロボット学研究室	望山 洋	3L403-1	柔軟物の力学特性を利用した跳躍ロボット・遊泳ロボット・飛行ロボット, 閉ループ弾性体のモデリング・シミュレーション・形状推定, ゴム層にワイヤ駆動機構を内蔵する連続体マニピュレータ, ゴム製人工皮膚層メカトロサンド, 触覚の錯覚の研究 (基礎と応用), 触感デザインの研究。
計測・制御工学	デジタル制御研究室	堀 憲之	3F316	1. スライドや掲示による理論研究の内容説明, 2. ステッピングモータやLLC共振DC-DCコンバータのデモ
	機械システム研究室	數野 浩司	3L404	高速鉄道蛇行安定化実験装置デモ, ジェットフラッターの安定化実験装置デモ, エネルギーハーベスター実験装置デモ, 生体非線形弾性測定装置デモ, 高粘度測定装置デモ, マイクロマシンによる微小質量測定装置デモ, 非線形ノーマルモード測定装置デモ
	音響システム研究室	水谷 孝一 若槻 尚斗	VBL無響室 3G224	打楽器の計測とモデリング音源 (デモ室), 音が見える装置 (デモ室), 光と音のインタラクション (実験室), 管楽器の人工吹鳴装置 (実験室)
コミュニケーションシステム	通信システム研究室	海老原 格	3G203前	デモ展示1 (モバイル空中音響通信システム), デモ展示2 (ワイヤレスセンサネットワーク), デモ展示3 (Twitterで制御するスマートリモコン), ポスター展示1 (スマートアンテナ), ポスター展示2 (水中音響通信システム)
	自然言語処理研究室	宇津呂 武仁	3E305	服装・色・音楽の嗜好から性格を診断しよう, 幼児受けするお薦め絵本の選び方, 球面オセロで遊んでみよう, サッカー実況中継を聞いてゴールシーンを聞き分ける, 社会センサーとしての検索エンジン, 旅ゲー風アプリ・コンテンツを作ってみよう, 語学学習用ゲームコンテンツ,
連携大学院				産総研において前日 (6月5日) に研究室公開 (※要予約・Webサイト参照)